

**14 - Un modèle de simulation visant à évaluer les performances de salles de traite robotisées**  
(Paolo Liberati, Université de Bologne, Italie)

**C'est une présentation intéressante, je ne sais pas si ce nouveau système robotisé apporte une bonne solution ou non. Je voudrais savoir : vous aimeriez avoir 4 stalles avec des entrées individuelles ?**

*C'est comme dans une salle de traite traditionnelle, comme un tandem.*

**Avez-vous des mesures prises sur le terrain par rapport à la performance de ces robots ?**

*Oui, en Italie, nous avons des mesures sur le terrain. La validation présentée porte sur le modèle Titanic, dans ce cas-ci c'était dans une exploitation agricole avec une salle de traite semblable à une salle en tandem, il utilisait ce système avec 2 bras. Et visiblement il s'agissait d'une bonne solution. Il faudrait voir s'il est vraiment possible d'automatiser 16 salles de traite.*

**L'étude a montré sur des bases théoriques les différentes possibilités, quelles sont les principales difficultés d'application pratique sur une salle de traite existante ?**

*Nous avons vu que le problème de l'application pratique est que l'arbre robotisé qui sert 2 lignes a un coût de 130 000 euros. Mais, d'un point de vue technique, le problème numéro un est de disposer d'un site qui ait vraiment la disponibilité, où il est possible d'installer ce bras automatique. Souvent on a besoin d'un nouveau système de coordination pour installer un bras robotisé.*

*Un deuxième problème est celui de rassembler les vaches dans la salle de traite. Il y a un problème dans l'application lié l'industrie, où ce bras existe déjà. Et ils ne veulent pas changer.*

**Au niveau occupation spatiale du bras dans salle de traite existante, en termes de dimension et axe de rotation, est ce que ce bras peut passer ?**

*Oui, cela devrait être possible, cela devrait tout à fait être réalisable. Nous avons envisagé une solution en parallèle : Le Titanic qui est un système en tandem. C'est vrai que nous ne sommes pas encore sur à 100% que ça va fonctionner. Les mesures nous disent que c'est possible de l'utiliser dans les salles de traite, peut-être qu'il y aura besoin de l'assistance des usines qui fabriquent ce genre de bras.*

**Au niveau du revêtement de sol, avec un robot de traite les pattes avant de la vache sont surélevées, comment ça se passe avec ce système : il y a-t-il un revêtement spécialisé ?**

*Nous n'en avons pas fait l'expérience. Les expériences ont juste été faites dans les couloirs d'alimentation pas dans les salles de traite. Mais effectivement nous devrions voir comment c'est possible de l'intégrer dans une salle de traite.*